

Contents

- 1. 조직도
- 2. 연혁
- 3. 기술 현황
- 4. 플랫폼 보유 현황
- 5. 확장성
- 6. 실증 현황
- 7. 기술력 평가
- 8. R&D 현황
- 9. 사업 방향
- 10. BM
- 11. 전망
- 12. 부록





1. Organization Chart

Co-founder









Jihyeong Han

CEO

- Chief Executive Officer
- VIP Test Drive in Pyeonchang Olympics ('18)
- Acquired Korea's first Autonomous driving license in state of Nevada. USA

Youngchul Oh

CTO

- Overall Management of Autonomous Driving Technology Development
- Overall Management of Seoul-Pyengchang expressway Autonomous Driving System Development ('18)
- Selected as a leading player of Korea's future 100 technological sciences (Autonomous driving sector) by National Academy Engineering of Korea

Byungyong You

Executive Director

- Overall Management of Business Operation Department
- Director of Research Institute for Convergence Technology of Self-driving Cars (KIU)
- Overall Management of Las Vegas Urban Autonomous Driving System Development

Myungseon Heo

Executive Director

- Overall Management of Autonomous driving Fusion technology Development
- **■** CES Test Drive ('16,'17)
- Developed Autonomous driving Trailer ('18)









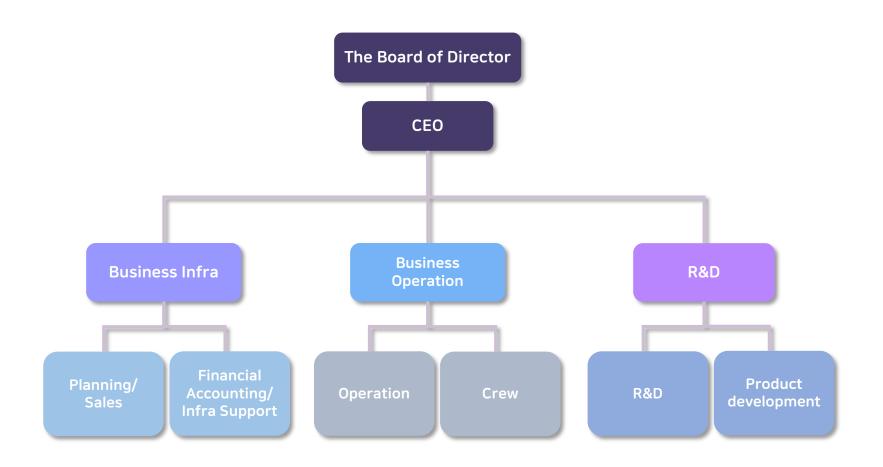






1. Organization Chart





^{*}Crew/Safety Driver - Professional Operation personnel for Autonomous driving Demonstration









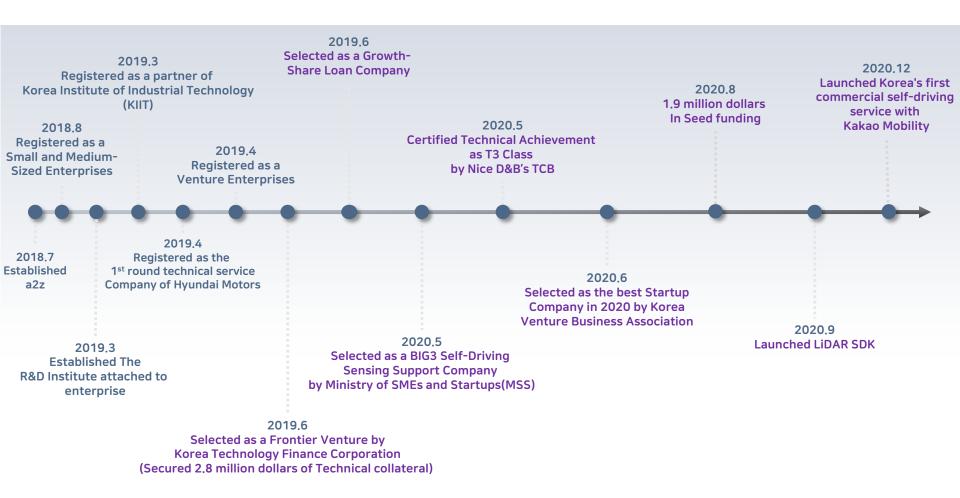






2. History





















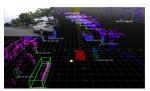
3. a2z Technology



Perception

a2z LiDAR

Simultaneous Processing of Multiple LiDAR Signals



a2z camera

Deep-learning based Object Recognition



a2z map

Vector Map based Low volume a2z map

& Fast localization









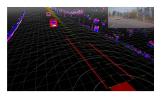
Sensor Configuration

GPS

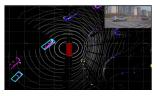
Judgement&Control

Scenario ex.1

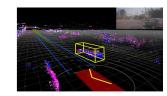
Cut-in Vehicle Response

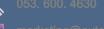


Scenario ex.2 **Intersection On-coming** vehicle Response



Scenario ex.2 Proximity driving vehicle Response







Camera

Radar









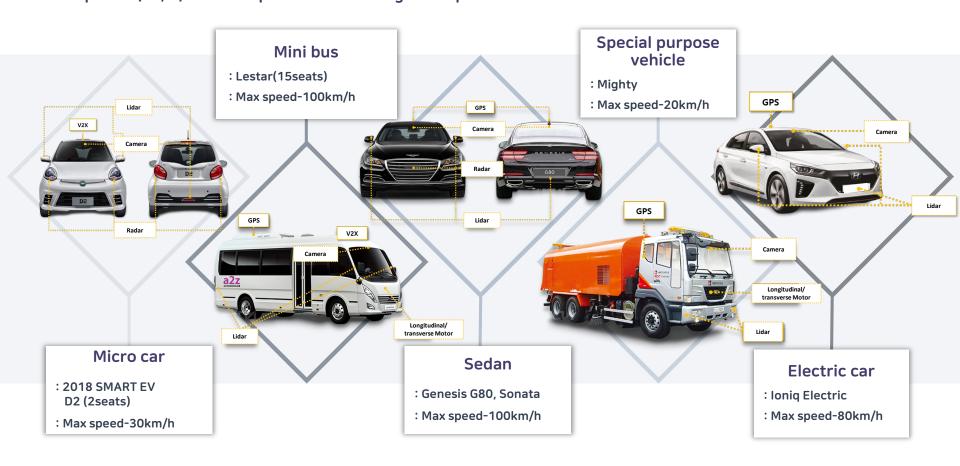


4. Autonomous platform portfolio



Development of 3 Sedans, 1 Commercial Vehicle has completed Specialized Purpose Vehicle Platform is under development

- Expand H/W, S/W Development considering mass-production















5. Scalability















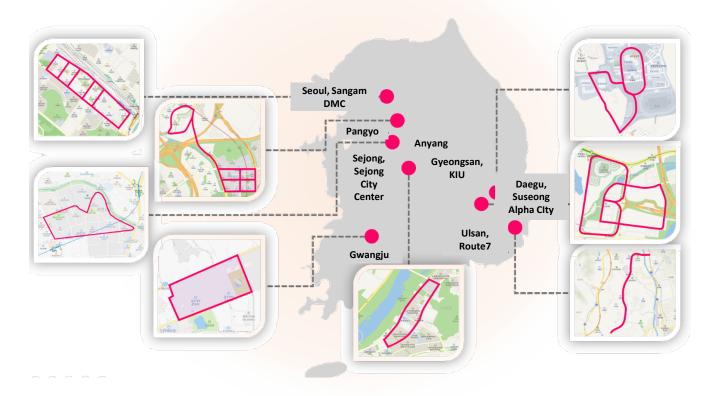






- **Executing Demonstrative Operation in 8 cities including Seoul**
 - Seoul Sangam DMC, Pangyo, Anyang, Sejong, Gyeongsan, Gwangju, Daegu, Ulsan
- Conducted actual real road test of IONIQ EV, Micro EV D2, G80, Lestar, etc., which acquired temporary autonomous driving license

Achieved cumulative test distance more than 41,000km so far (number of interventions per 100km: 7.6)

















7. Assessment of technique



Possess own Algorithms and solutions based on advance development of autonomous driving platform for several years

- Provide the same specification of detailed map, quick calculation, optimized driving strategy



Classification (National)	Autonomous a2z
Day-time Max Speed km/h	100km/h
Night- time Max Speed km/h	100km/h
Night-time in Bad Weather Max Speed km/h	80km/h
Autonomous Demonstrative Test Completion Area	8 areas
Possibility of Commercialization	Available
Autonomous Driving Demonstration Distance (km)	41,000km











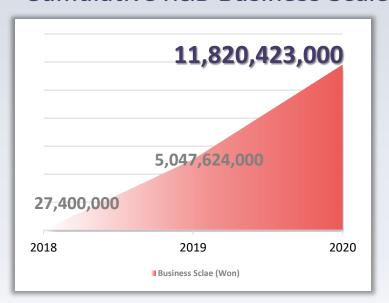




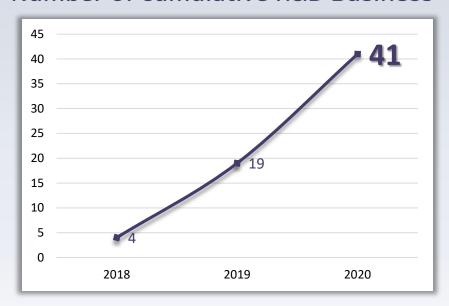


Rapidly attain the achievement based on advanced development and mass production experiences

Cumulative R&D Business Scale



Number of cumulative R&D Business



Cumulative R&D business from the government supporting is \$30,000 ('18) >> \$1,000 million ('20)

Number of R&D Project Contract has increased to 41

Through this, acquired related Intellectual property right Total 17 domestic, 2 overseas, 4 Trademark rights















8. R&D - Intellectual property







10-2154589(20.09.04) Registered

Map matching method using observation map of moving object, and computing device using the same 2018.10.31.(10-2018-0132603)

10-2094773(20.03.24) Registered

BRAKING ROBOT FOR BRAKING TEST OF VEHICLE 2020.11.20.(20208943.9) Applied

BRAKING ROBOT FOR BRAKING TEST OF VEHICLE 2020.11.25.(17/104,110) Applied

2 overseas applications and 4 trademark applications have completed among 15 internal and external patent applications in progress















9. Business direction





Development Of Autonomous **Driving Solution**



Autonomous-Driving Demonstration business



Smart City Autonomous **Driving Mobility**

- Perception/Decision/ Control Algorithm advancement
- Autonomous driving S/W **Development Business**
- **Development the Smart city Autonomous driving Mobility** Solutions

- Seoul Sangam DMC and other 7 sites
- **National pilot Smart** Cities and Smart city **Demonstration Cities**

- **Urban Support Mobility**
- **Living Support Mobility**
- **Transportation Support Mobility**

Autonomous driving Solutions Development **Various Demonstrative business Proceeding**

Autonomous driving solutions Company where optimized for Smart City





















10. BM - Autonomous Software



SDK supports LiDAR Algorithm Development easily and quickly

With an only 10LINE's coding, multiple LiDAR Sensor connection, Graphic expression, and Data storage are able to realize

SIMPLE

Algorithm Development with simple API - Focusable simple structure for education

EASY

Easily accessible data structure on Point Cloud that comes from LiDAR Sensor

PRACTICALITY

Provision the optimal Algorithm and data analysis environment by GUI with fast reaction rate













10. BM - Autonomous Software





AVDK Road Map (Autonomous Vehicle Development Kit)

2021/03



Autonomous SDK

- LiDAR Point Cloud
- Mobileye/Radar Object
- RS232 based GPS NMEA
- National territory information Platform
- CAN/CAN FD I/F

2021/09



LiDAR Tracking Unit

- HW separate units (NVIDIA Xavier)
- VLP16, VLP32C up to 4 convergence
- **Object Classification**

2021/12





Front Camera Unit

- HW separate units (NVIDIA Xavier)
- Camera + Bracket(Vehicle)
- Original camera image
- Object (Vehicle/Pedestrian) **Recognition & Classification**
- Lane Detection
- Traffic lights Recognition

Point Cloud Data

LiDAR SDK

Support VLP16,

Up to 4 connections

VLP32C

available

► Support LiDAR development ► Various sensor/Precision map support, Continuous additional support updates/ Support image development









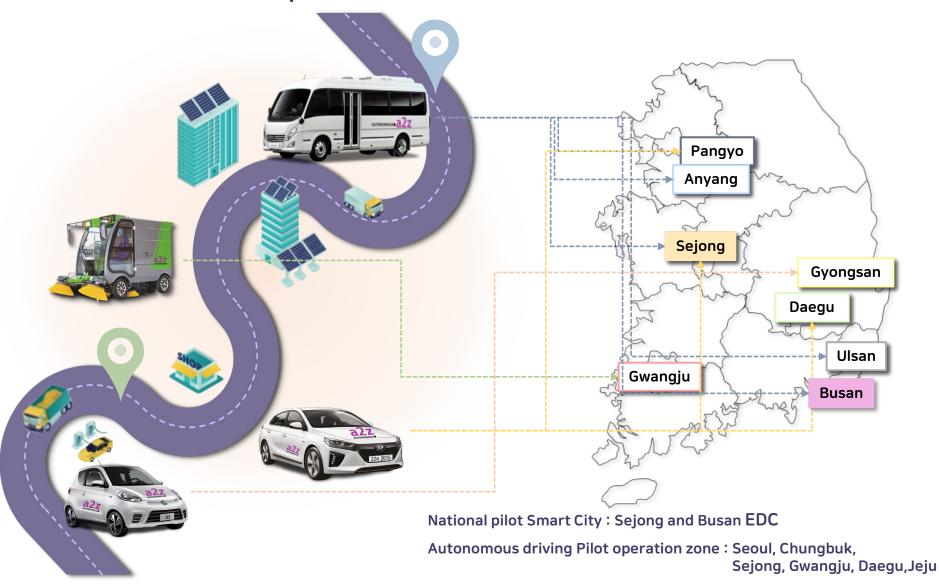






10. BM - Smart City











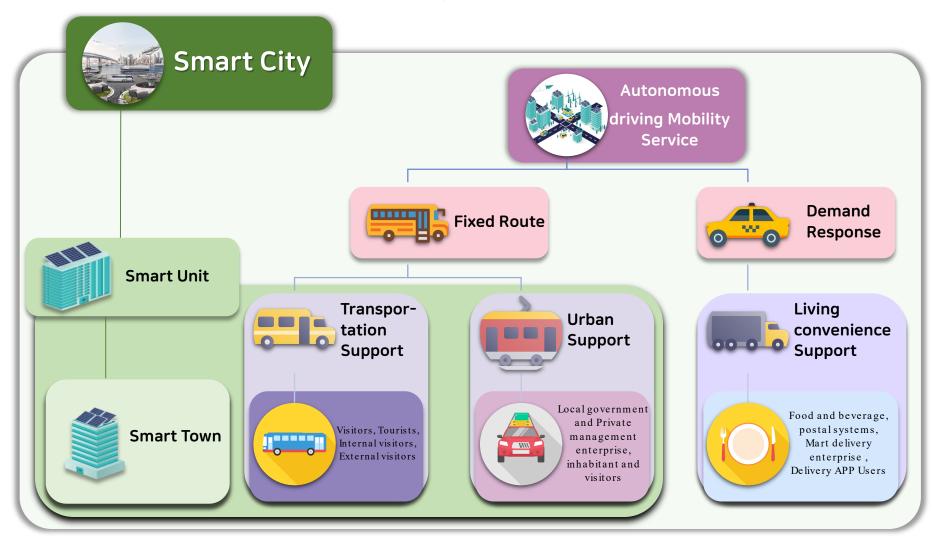








11. Future Direction - Smart City









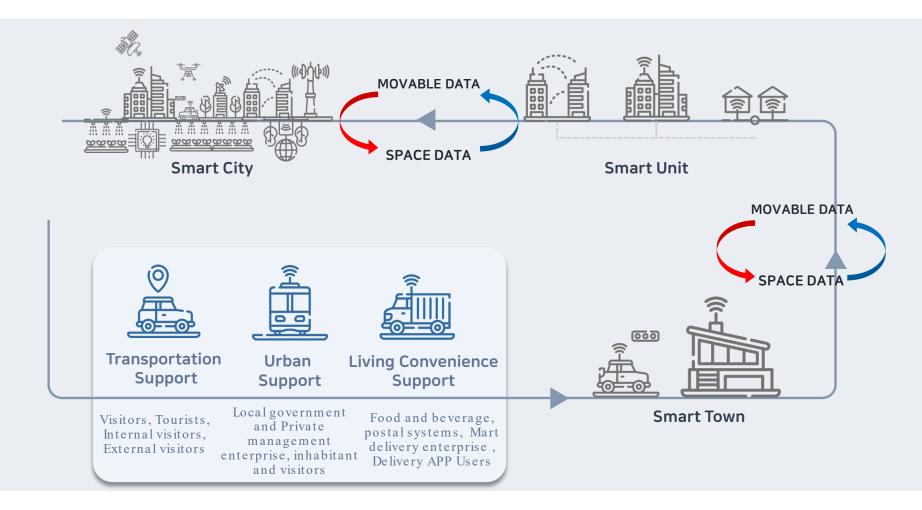








11. Future Direction - Smart City















Appendix

How Press sees 'a2z'



[이코노뉴스=조승환 기자] 광주과학기술원(GIST)이 자동자 관련 업체들과 손잡고 인공지능(AI) 기반 무인자율주행 플랫폼 연구에 본격적으로 뛰어들었다.

13일 GIST에 따르면 GIST 산하 인공지능연구소와 자동차 부품 제조특장차 전문 제 작업체인 ㈜화인특장, 자율주행자동차 유망 스타트업인 ㈜오토노머스에이투지가 무 인자율주행 플랫폼 공동연구를 위해 업무협약(MOU)을 체결했다.

AI 중심의 미래자동자 산업에 활력을 불어넣고, 지역의 산업생태계 조성에 이바지하기 위한 연구기관과 산업제, 스타트업 기업간 3자 협업 체계다. 조승환 기자 shcho0505@econonews.co.kr

<저작권자 © 이코노뉴스, 무단 전재 및 재배포 금지>





카카오모빌리티-**오토노머스에이투지**, 세종시 '유상 자율주행' 시작 ▲카카오 T앱으로 자율주행 차량 예약 중인 이춘희 세종특별자치시장 ▲ 좌측부터 국토교통부 백승근 교통물류실장, 이춘희 세종특별자치시장, 홍성국 국회의원, ...

카카오모빌리티, 자율주행 콜... ZDNet Korea **PiCK** | 2020.12.20. | 네이버뉴스 카카오모빌리티-**오토노머스에이투지**, 세종시에서 '유상 ... 플래텀 | 2020.12.20. 카카오모빌리티, 세종서 자율주행 '... 파이낸셜뉴스 | 2020.12.20. | 네이버뉴스 카카오T로 자율주행자 탄다...세종시서 유... 뉴시스 | 2020.12.20. | 네이버뉴스

관련뉴스 24건 전체보기 >



















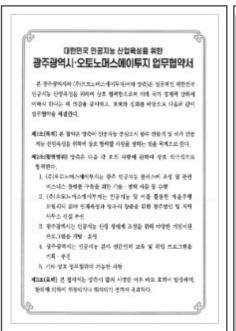




MOU: Local Government Field



Gwangju Metropolitan City



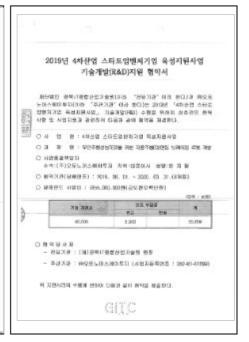
Ulsan Metropolitan City



Sejong City



Gyeongbuk IT Fusion Industry Institute

















MOU: Company Field



LG U+

Kakao Mobility

Fine motors

Ways1

비박유가 계약서

주식되시 IG 유용면소와 오랜드이스템이부터 주시되시는 "세종 계속주행설등 단계자음 본문 사람 형답" 건(서한 "동반인무리가 용면하여 다른과 같이 버덕부지게당을 해결된다.

돈 계약은 "선건성도" 이 선생 사장에서 이 당시소수 상세함에게 의급하는 이동식보(세 2년대에 설의합(중 보호하기 위하여 정도한 계만 사원을 규칙활동 그 작품으로 만다.

42 (64) 48)

본 계약에 의하여 요요되는 네덜럭님(기상 "네덜샌님기와 항유, "본원인무"의 전해 과정. 에서 맛을 만나지(이게 "예쁜가인가 살려왔(이지 "안녕자인에게 제문하는 전세가 가요. 또 정도로서 다음 각 조리 어느 하나에 해당하는 것을 말한다.

- 1 문에 보는 정치자 형제로 제공하는 경우에는 "비밀정보"만을 나타내는 문문함 입력히 조시한 권
- 고, 무무로 세상되는 경우에는 단무로 "네덜룩보이를 고세하고 7 전 이내네 "여덟개보"팀은 확인하는 서면은 상태반에게 송부한 전
- 3. 操作 整批 用于原生 葵 有以整 不管用点点 明显整 有多利性 項號 用于 川 "비밀정보"생활 일시고, 그모두이 30 등 세계 시원으로 제당 정보(이를 가래기는 없신 그녀 비교를 하여 계약한 정보
- 4. 본 게하시지 계십 시설 및 ... 내용
- 도 기자 형 당시자 관에 "미끄럽도"도 된 것님은 사건으로 들려한 정보

제 3 조 (비탈용비 위우)

② '아딕과'는 "의로권조'뿐 온 배약에서 정한 목적 및 '유편업무' 또는 "세공자'가 서면 으로 처음한 명의 내려서는 사용했다.

② '아침자'는 ''더듬살도'등 '제공자'의 이건등의 없이 세크 자세계 세상 또는 공지할 수 합니, 40번째까지 본 항에 의하여 사이었었으므로 세크 의에의 제공한 전수에는 본 계약이 영영한 대중의 대답안시대한은 제공하는 한 경소한 조리를 위해서 한다.

(II-수행자"는 선명한 관심되어 주의보여 '대형경보"록 본식했다 한다.

양해자서

된 장에서서는 먼거의 영향이 하고있는 10 인생들이라면 주변 시간으로 있고 있는 에 주장 사무스를 무고 있는 주식회사 스트스케스테이부터 (전투 PAZON) 본다는 과

用1年(後的)

본 산에소식한 안 반시수가 가운전쟁 없임 프로젝트 관련 당시 입무심어요 작전된 & SAFE BG.

A26 와 카메시드립리다는 상호 받아 다시로 선임하기 위하여, 상호 밤에 만하 밤 가 당시하지 역중은 이래 가장과 당시 광생이고로 점한다.

0 92 54 59

- 1. 자료꾸명에 대한 당시 되던 기관, 강경되지 계속주에 시설 및 기술 공동 44.64
- 그 겨울부병 가장 개단 보병하던 시에스 상용화 우신

B AREA WE

- 1. 特別 明使月後 动脉形成 划身基础 前庭 實 对表 海區 期间 在前
- 그 가격으로함이되셔서 점령은 등론 기안 사설의 성화 및 간당사설 개편
- 3. 그 뭐 괜으시 까까요므뎊리다 가솔구센 공세이 사위적 및 기술적 행태 SHIPPERSON AS
- 1. 당사 역량기단, 만당위의 사용부병 사업 또 기술 중앙 경찰 우리
- AZE처리 형식을 통한 서는 사업적 강화 또 성규사업 개업
- 3. 그 의 네이시 가스오드템하다 마음부에 분야의 하임적 및 기술적 함께

돈 양해주시는 잘 남자자가 돈 양해목서에 서행 또는 지원당인과 당호부터 도 남간 원요적다. 대학, 본 창에서서가 쉬었기간 난도 전에 참 남나에는 본 참매신이와 대

연주교학기술동 인공지능연구소 하오토노머스에이투자 문화인트라

염 약

动于油锅水仓积 特别用电阻电压器 经总层电阻人的信息器 医肾管 "조포노네스에서무리"), 전화전략장 (비라 "화위부국")은 성호 경험하 교류될까요 통한 각 기관의 발전을 취하여 선명의 성설에 입각하여 다음과 같이 인무원하는 계념한다.

- 제 1 조(원에) 본 행의는 내 기본에 인근되는 중심 선명화학 설식된데 소설시설이 성공주선 용비를 받지 선공이는 중인이 너게 이렇게 있어야 토리를 부여하고 여자리 중심장에게 소문에 이라지하는 것을 처리스로
- 제 2 20(용비분야) 다 기술은 나타의 살이 전투표합니까요 유선되어, 이루 라큐타 구매이인 시설은 경우 번호의 심리를 거쳐 회장되기로 받다.
- 1. 31 기본 의료 의용되었습니다 및 지독주의 독성 등록 등의 분석의 됐네. 연구의 길적 제보를 위한 작업 단면 너는
- 2 At 가슴 개반 및 적성을 위한 교육, 송호선수, 인원을 쓰다 되면서계. 그 각 기선은 선무생각이에서 주민하는 민준의생기만 이래 자음으로 가
- 상처 안녕 선계에 소설을 위해 당신 현대
- 4 '학생학에서에는 기관주에 의용하 연기계상'에 모든데인 수선도 사업 성공은 위한 성포 설비
- 도 가다 각 기관이 관심 수밖에 되는 성모님이
- 제 5 3시키팅위치) 각 기상은 살호 캠핑하신에서 취직한 심것에 대하다. 로지의 기업은 유서왕도 부족에 송영하 맺으면 경우 살아갔다 시민군당 HIS ERROR

자율헌력주행 기술 활용을 위한 상호 현정서

AARA DELOAMORTORS "TOY"R BOARD MEETING "HOLT"S 입사 간 보유 기술 및 집에의 공인, 함께에게의 구류를 통한 지수점에가득의 속을까 형용과 당시의 공용성관을 구하지 다음과 같이 얼마시아와 "본 영향", 모든 "본 영 SATH WA MIND.

제1조 (약약)

ALBERT BIR. THE ANGLE STATES AND REAL SERVICE AND GRADE THE STATE AND GRADE STATES AND GRADE STATES. 강면 가속 및 정소를 교문으로 1여 명으면 사원을 구천되고 무지고도 만나.

ADE (MINNE)

- 본 항경은 선송되려를 향한 당시가 됐던을 구난 목표한 시어, 선수는 다음 각 송이 공중되다. STREET, SHE SEE, SHEET,
- 可能性性性 四克 玩玩 不知 四次 智 田利泉 田台 田田 기사 田村 海鱼类的花根 印度 对自 数混合 服務 战机管 卫州 赋 机板 防阀形理 在巴
- A. META OFF THE CARRESS OFF THE TANK THE THE THE THE THE THE

MINE GRADIERO

영시는 다음 시 없이 사용해 대학에 전혀 달라운다.

BH WEIGHT BO

- I. THE RM RIGHT 가, 영사는 상대성이 교원한 영호 등은 자체가운에 대한 관계 가능성은 변안하여 준다.
- WHI RESELVE A SECT.
- 나 당시가 공연이는 정도 많다 됐다는 성도 합의을 중대에 되었어야. 정도 등다 작은 N OR WHITE WERD THIS ORGAN CAUTS NORTH THE BANDS OF 다. 본 형전에서 규칙하지 않는 사람 및 이론이 있는 사람이 대해서는 손로 했다를 쓴
- 7. Side at \$59 KB SAR SIVE BE ON IN SERVICE ON ASSESS WORL
- 10을 용수한 10차가 있다. 나, 참사는 5호 제공인 항전 항호 5일이 목적으로 이번에갔지 하는 경우 상태되지



















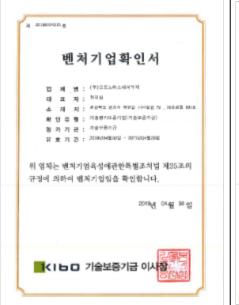




Certificates

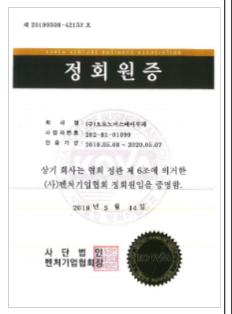


KIBO Korea Technology Finance Corporation





Korea Venture Business Association



Nice D&B















Patent



Patent: 10-2094773

Application Number: 10-2019-0047863 Application Number: 10-2019-0106511 **Application Number: 10-2019-0121852**























Award-Record



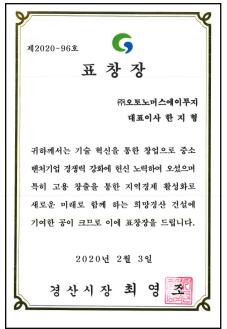
Got Grand prize in '2020 Job Creation' Startup field **Organized by The Herald Business**



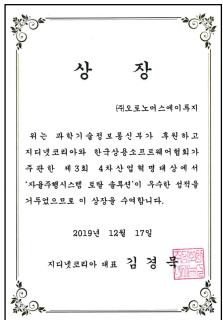
Small and Venture Business Gold prize from 'the seventh DaeguGyongbuk **Small and Venture Business big** celebration'



Gyongsan Mayor Award certificate



Certificate of award in Autonomous driving system total solution field

















THANK YOU











